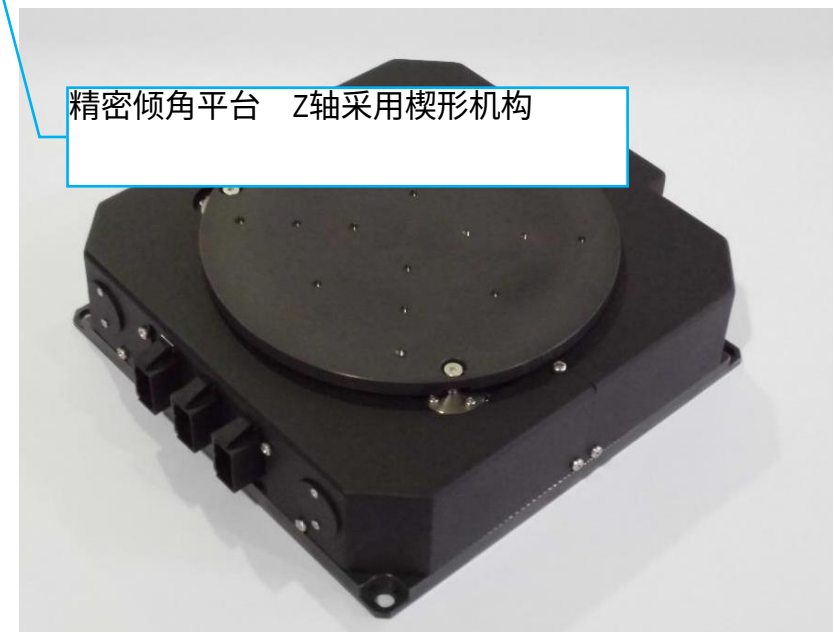
精密倾斜平台　楔形　Z轴　通过机械实现　TLT型



精密倾角平台　Z轴采用楔形机构

结构超薄且具有高刚性

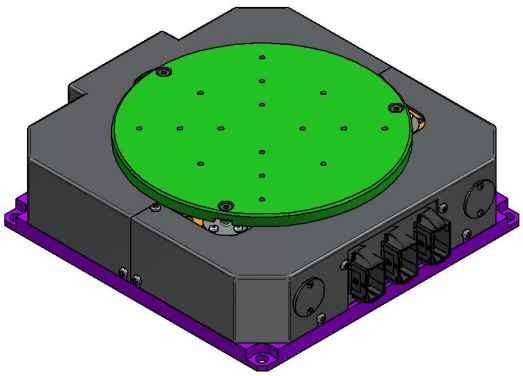
非常适用于精密角度对准的倾斜平台

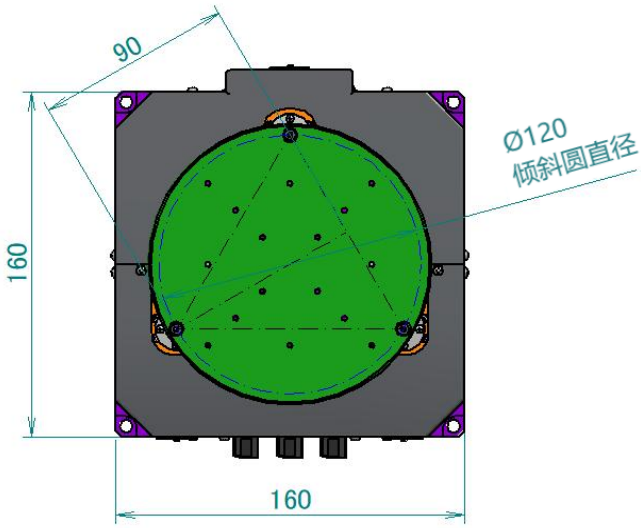
倾角平台

可动上下行程　　：±0.2mm
可动倾斜角度　　：±0.1°（注1）
保证载荷（均布载荷）：490N

应该为Z方向0位置时的可动角度。

(注1) 从上下可动范围中心的可动角度



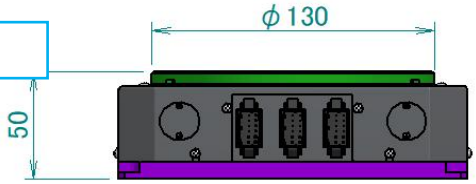


圆形平台(绿色部分)进行运动。

①上下移动(水平移位)

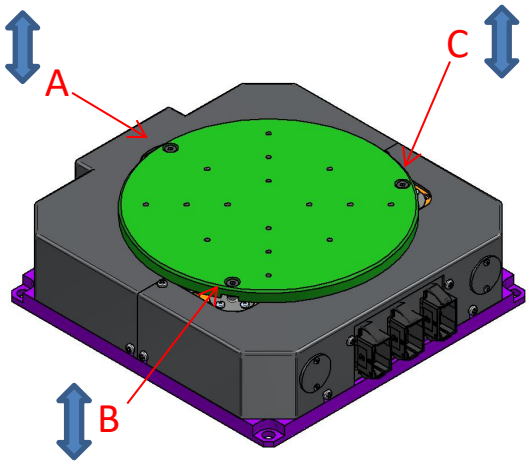
上下移动（Z向）

②倾斜(Tilt)



可以进行以上两种模式的运动

动作示例



模式①
A,B,C同时进行等量的水平移动（上下移动）

（Z向）

模式②
A,B,C中任意一个固定，另外两个移动从而进行Tilt倾斜动作

模式③
A,B,C中任意两个固定，另外一个移动从而进行Tilt倾斜动作

模式④
通过让A,B,C进行不同运动从而实现多种动作

规 格

上下都改成Z方向
倾斜都改成Tilt方向

机械规格	有效行程（上下）	±0.15（mm）
	极限行程（上下）★	±0.20（mm）
	有效角度（倾斜）	±0.1 （°）*1
	极限角度（倾斜）☆	±0.13 （°）*1
	保证载荷	490 （N）
	质量	4.3 （kgr）
精度规格	移动分辨率	40 （nm/P）*2
	重复定位精度	±0.5（μm） *2
	反向间隙	2（μm） *2
电气装置	驱动电机（三轴通用）	5相步进电机（带减速器、配备ABS编码器）

*1：从上下行程中心计算的角度

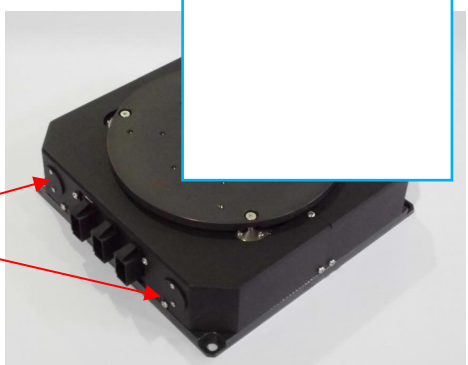
*2：上下移动时的数值

★☆：没有设置机械限位器　请于ABS编码器中设

3轴相同。

反向间隙我一般叫回差。我不确定哪个对。保险起见你再查查资料。

*1 Z方向0位置时的计算值。
*2 Z方向数据。



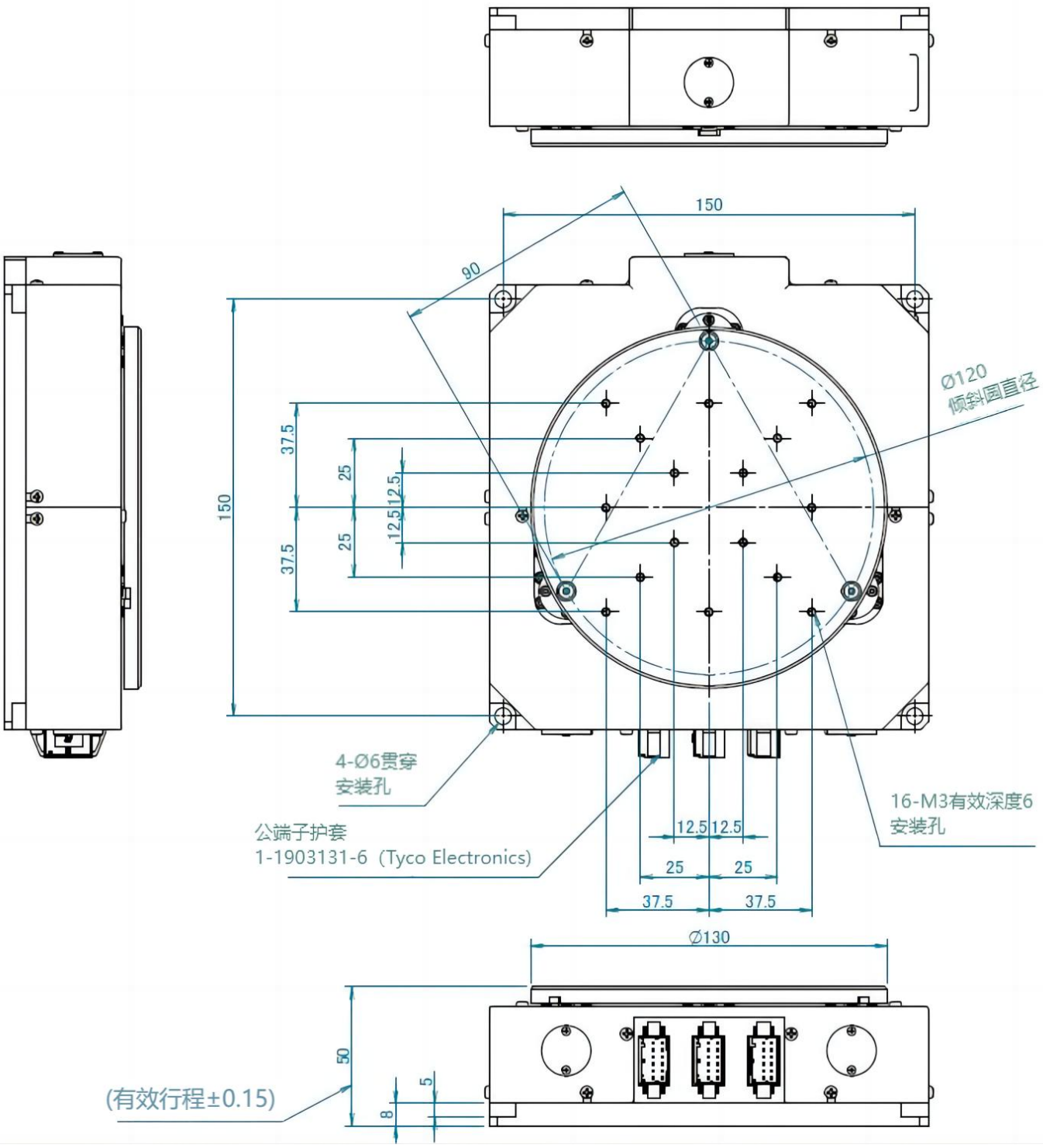
圆形盖

拆下→部分的圆形盖后，

可以使用一字螺丝刀手动移动各轴。

这样即使在没有电力驱动设备的情况下也可以进行机械调节。

尺寸


150
90
150
37.5
25
12.5
12.5
25
37.5
Ø120
倾斜圆直径
4-Ø6贯穿
安装孔
公端子护套
1-1903131-6 (Tyco Electronics)
16-M3有效深度6
安装孔
12.5 12.5
25 25
37.5 37.5
Ø130
50
5
8
(有效行程±0.15)